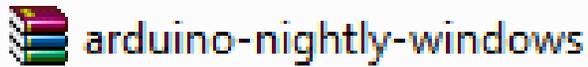




Manual Control Brazo
Robotico con Bluetooth

CONFIGURACION DEL IDE DE ARDUINO

PASO 1



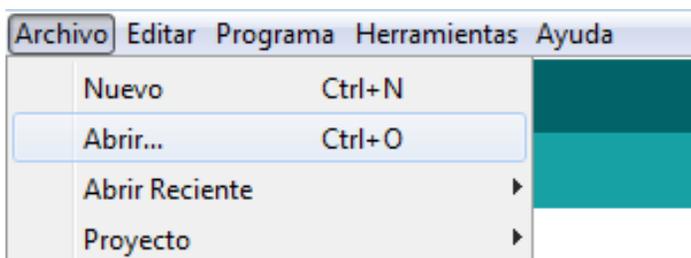
Descomprimir el contenido de la carpeta **Arduino-nightly-windows**

PASO 2



Abrir el programa **Arduino.exe** que se encuentra en la carpeta descomprimida en el paso 1

PASO 3

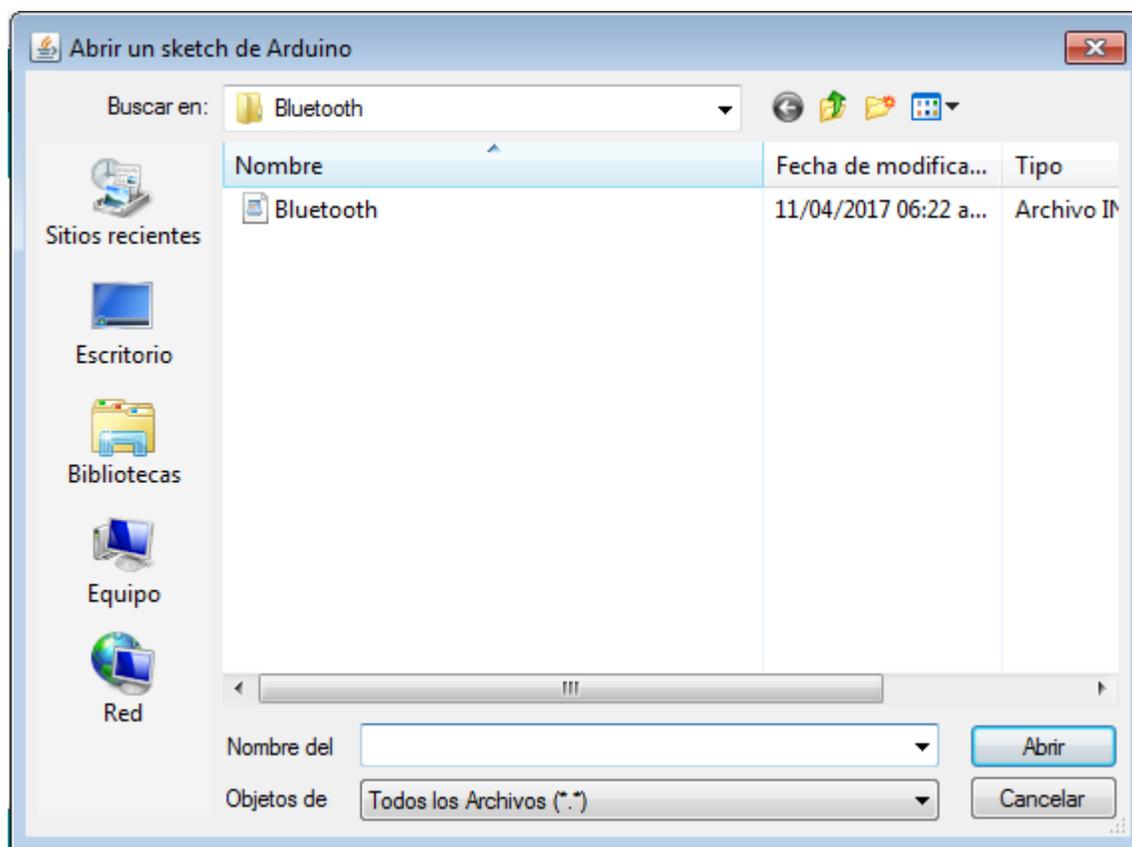


En el menú Archivo, Pulsar el la opción abrir

PASO 4

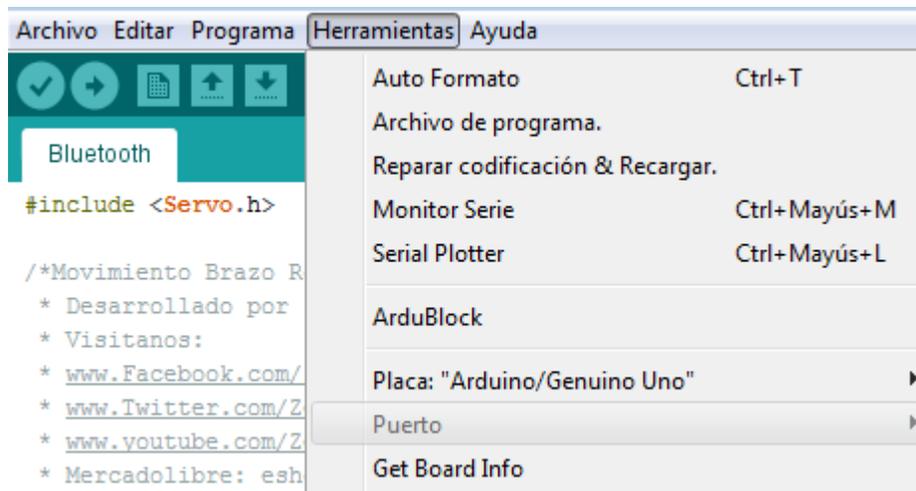
Proceda a conectar su **Arduino UNO** al pc por medio del cable azul que viene incluido en el **KIT Brazo Robótico Completo Zenent**.

PASO 4



En la carpeta **Bluetooth** Abrir el archivo titulado **Bluetooth**.

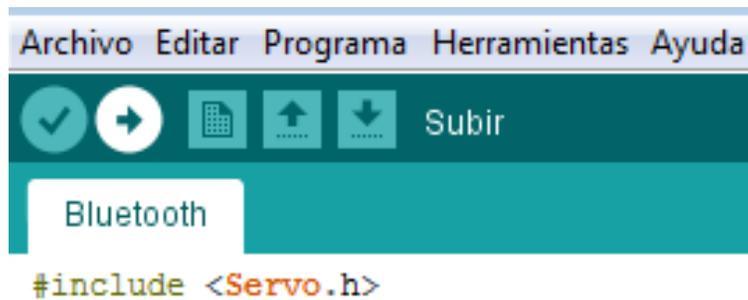
PASO 5



Apartado **Herramientas** seleccionamos la opción **Placa** y escogemos "Arduino/Genuino Uno" seguidamente en la opción **Puerto** escogemos el puerto **COM** en el cual esta conectado el Arduino Uno (Generalmente en puerto COM13)

Si no logra encontrar el puerto **COM** en el cual se encuentra conectado su Arduino Uno es necesario que en el **Explorador de Archivos**, Click derecho a **Equipo**, Seleccione la opción **Administrador de dispositivos** y desplegando la pestaña **Puertos COM**, vera que aparece el puerto **COM** al cual fue asignada su conexión.

PASO 6



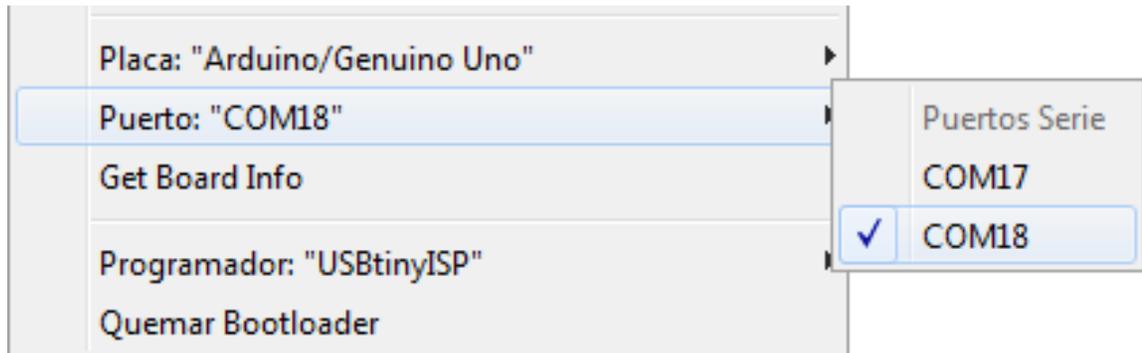
Seleccionamos la opción **Subir**, lo cual cargara los códigos necesarios para que su arduino mueva su Brazo Robótico. *(Es necesario que para el momento que se estén cargando los códigos al arduino UNO, NO ESTE CONECTADO EL MODULO BLUETOOTH A LA PLACA)*

CONTROLANDO BRAZO ROBOTICO CON SERIAL ARDUINO

A continuación se explicara como es el proceso para que pueda controlar su nuevo brazo robótico con el serial de Arduino, recuerde que para este paso es necesario que este conectado su modulo bluetooth a la tarjeta Arduino o por su defecto estén enlazados su computadora y su arduino UNO por un cable de datos.

CONTROL POR BLUETOOTH Y MONITOR SERIAL

PASO 1



Apartado **Herramientas** seleccionamos la opción **Placa** y escogemos "Arduino/Genuino Uno" seguidamente en la opción **Puerto** escogemos el puerto **COM** de transmisión de datos al que esta conectado su modulo bluetooth al Pc (Generalmente es el segundo puerto COM de conexión bluetooth al pc e *independiente* del puerto COM al que se conecto su Arduino Uno por puerto Serial y que se utilizo para cargar los códigos en los pasos anteriores)

PASO 2



Inicie el Monitor Serial que esta incorporado en su IDE de arduino

CONEXIÓN POR BLUETOOTH Y MONITOR SERIAL

PASO 3



En esta zona del Monitor Serial de su IDE de Arduino usted enviara los comandos a su Brazo Robótico y podrá visualizar en que grado se encuentran su servomotores:

Los Comandos Son:

- a = + rotación
- e = + Hombro
- r = + Codo
- z = + garra
- s = - rotación
- d = - Hombro
- f = - Codo
- x = - garra

CONEXION POR BLUETOOTH Y APLICATIVO ANDROID

PASO 1



Descargar desde la **Play Store** la aplicación “**Arduino bluetooth controller**”

CONEXION POR BLUETOOTH Y APLICATIVO ANDROID

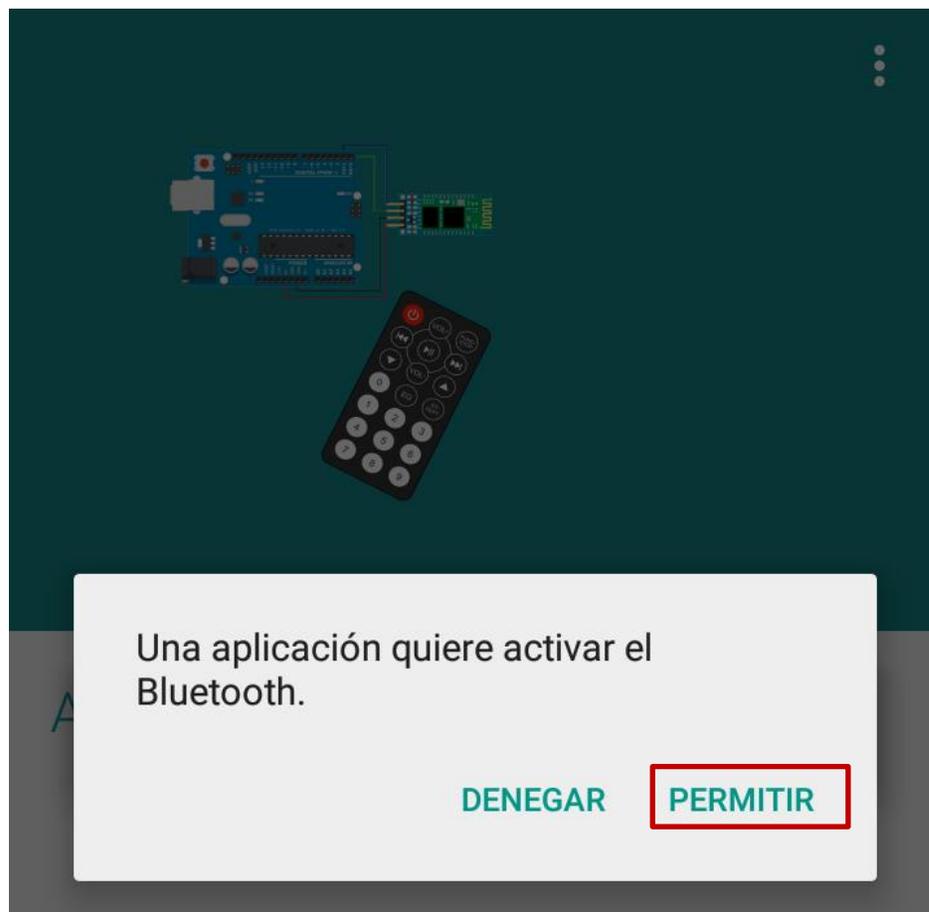
PASO 2

Seguir los pasos descritos en las siguientes imágenes, recuerde que los comandos para controlar su Brazo Robótico son de acuerdo a las siguientes letras.

Los Comandos Son:

- a = + rotación
- e = + Hombro
- r = + Codo
- z = + garra
- s = - rotación
- d = - Hombro
- f = - Codo
- x = - garra

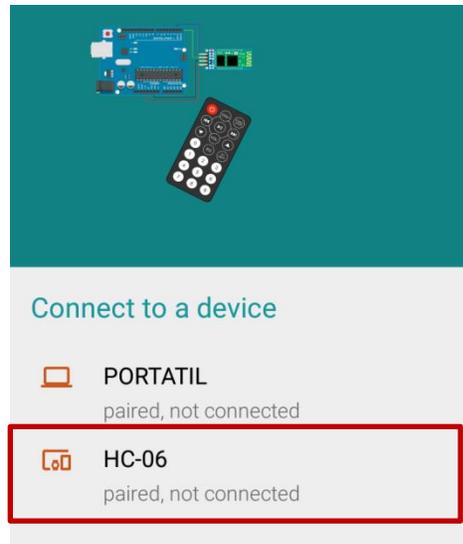
1.



Activar bluetooth

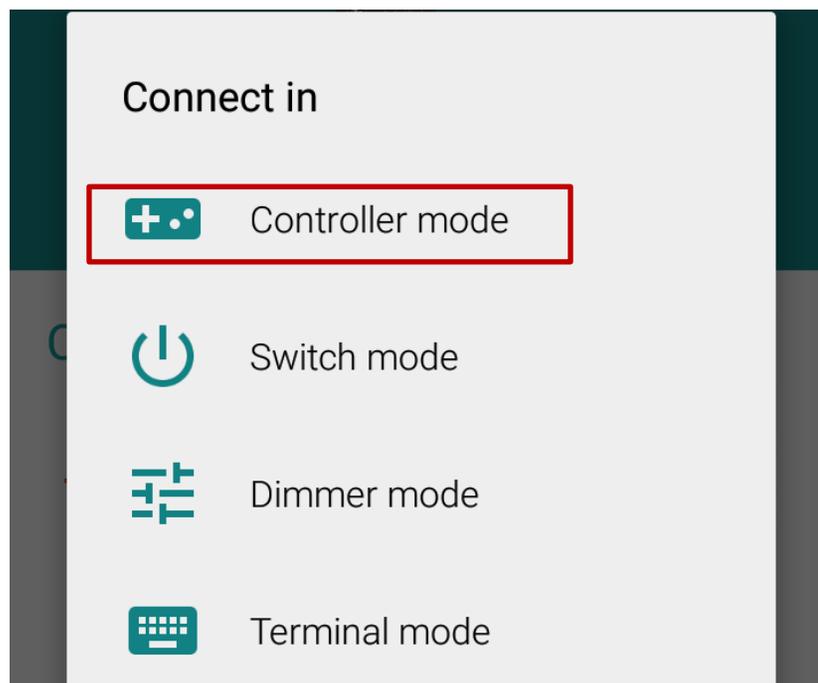
CONEXION POR BLUETOOTH Y APLICATIVO ANDROID

2.



Seleccionar el Modulo Bluetooth

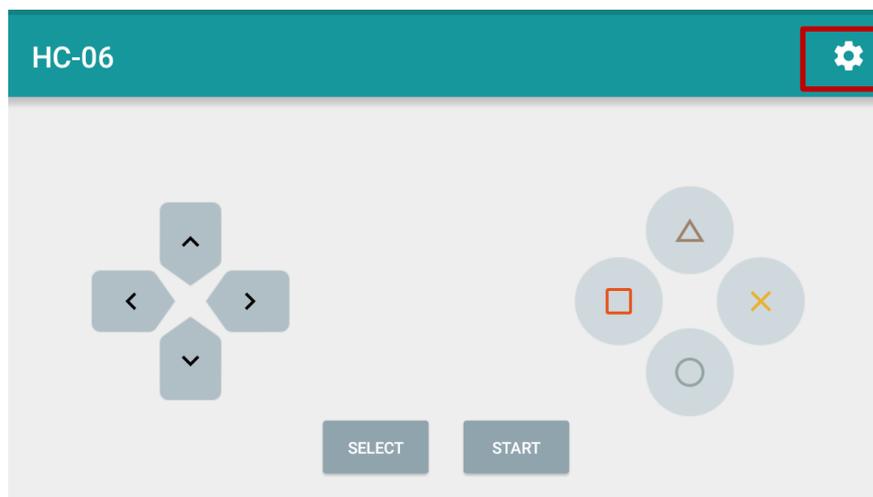
3.



Seleccionar modo control.

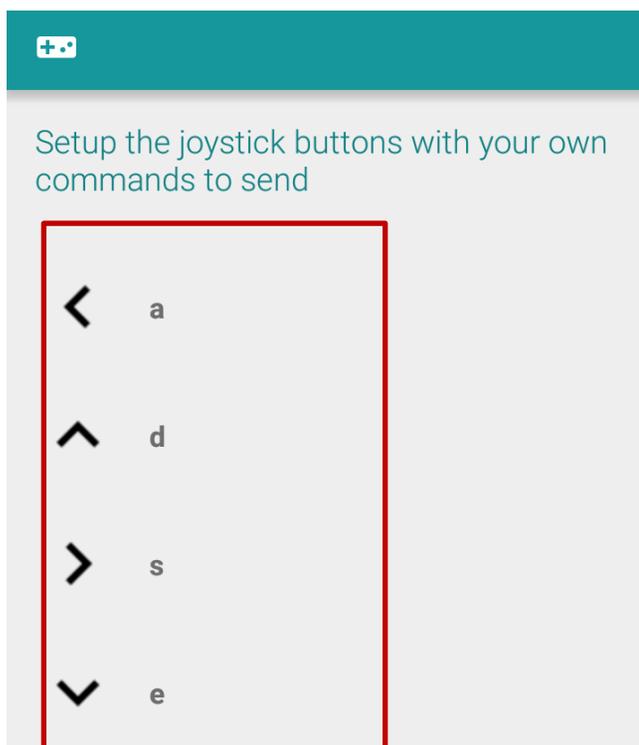
CONEXION POR BLUETOOTH Y APLICATIVO ANDROID

4.



Seleccionamos las opciones del modo control.

5.



Ajustar los mandos de acuerdo a la imagen.

CONEXION POR BLUETOOTH Y APLICATIVO ANDROID

6.

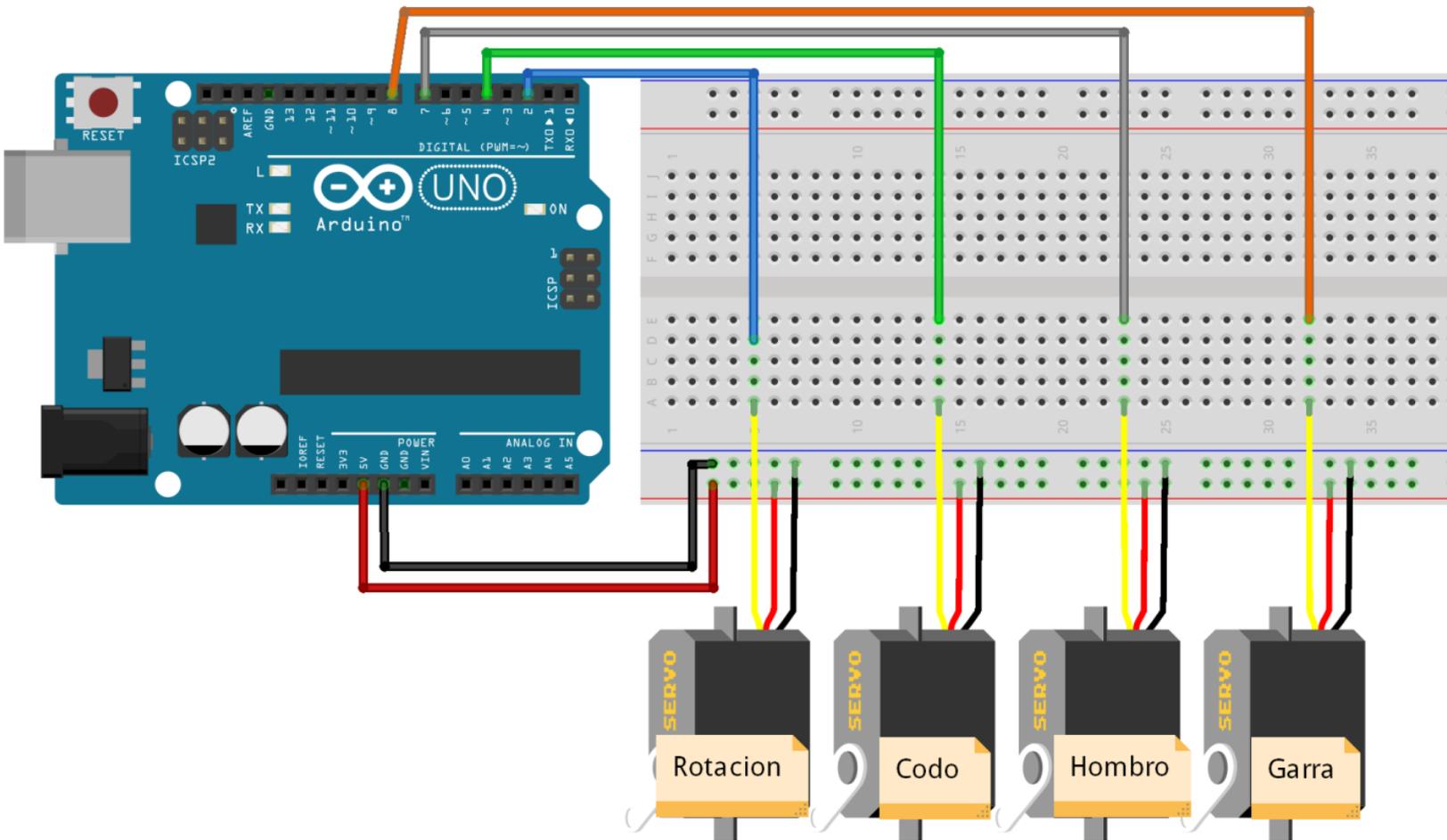


Configurar los mandos de acuerdo a la imagen

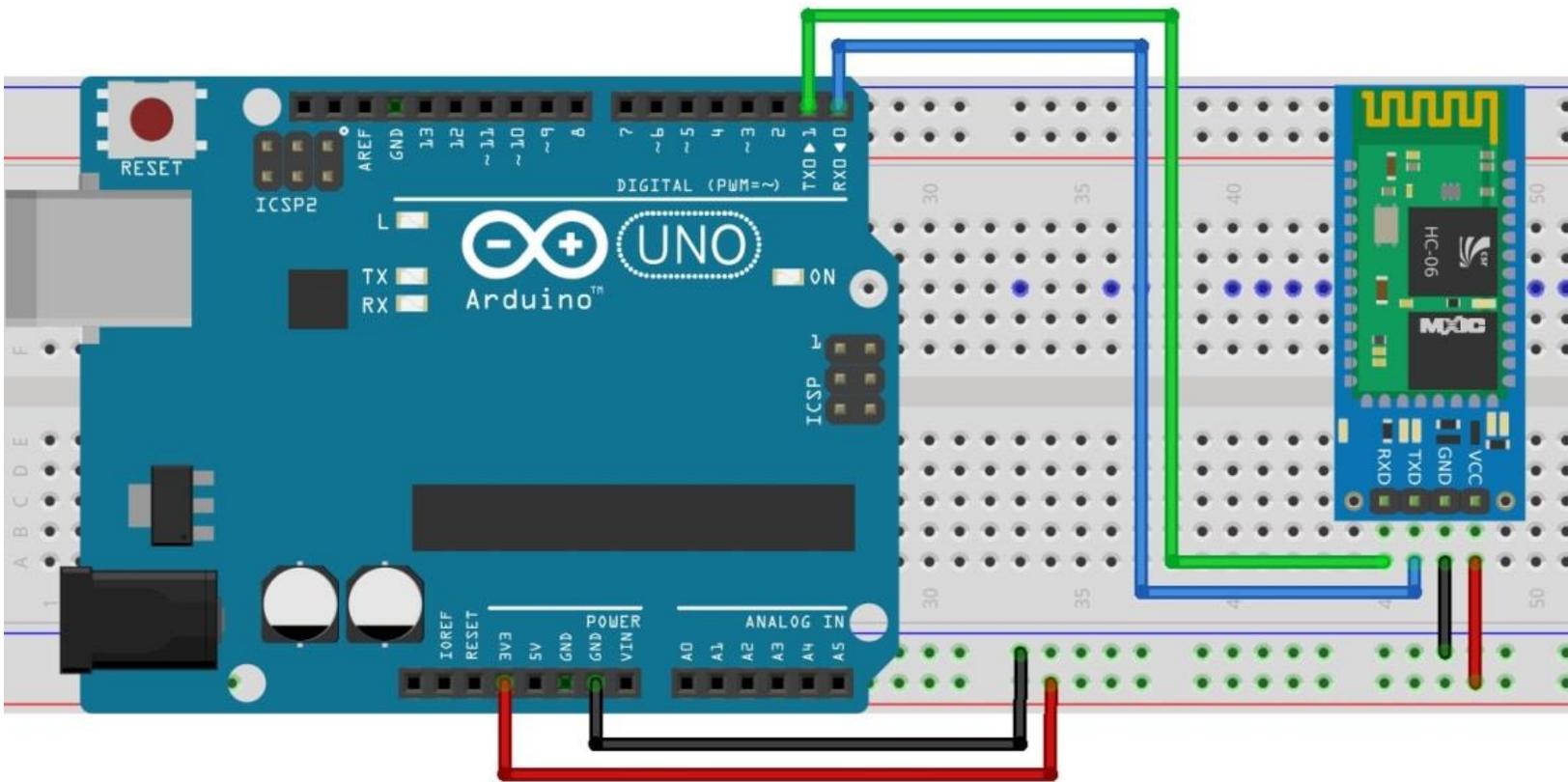
7.

Dar atrás en la aplicación y si se hicieron todos los pasos correctamente podrán iniciar a mover su Brazo Robótico desde su Dispositivo Android, los invitamos a investigar y conocer mas sobre este maravilloso mundo que es la Robótica.

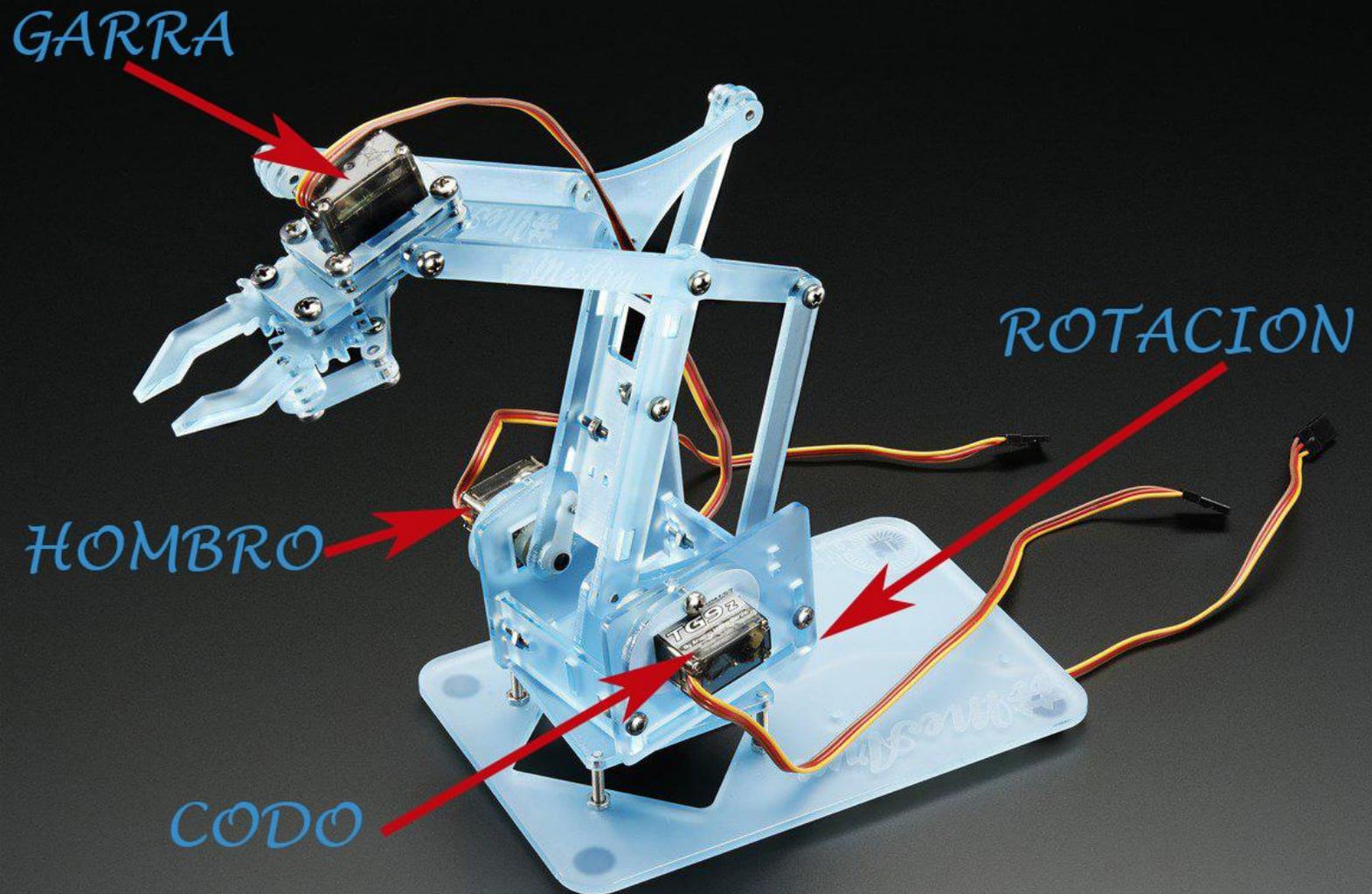
ESQUEMA DE CONEXIÓN EN LOS SERVOS A ARDUINO



ESQUEMA DE CONEXIÓN BLUETOOTH HC-06 A ARDUINO



ESQUEMA DE CONEXIÓN EN LOS SERVOS A ARDUINO



Zenent

Contactenos:



@ZenentCol



Zenent



Zenent

*¡ Encuentra todos nuestros productos en
mercadolibre !*

<https://eshops.mercadolibre.com.co/ZENENT>

ATREVETE

CREA